



ACTUADORES ELÉCTRICOS SMC

Excelente control
de velocidad,
fuerza y posición.

Series LE□



Soluciones SMC
Actuadores eléctricos

CAT. AEL-MX-A

Le presentamos las últimas novedades de nuestra amplia gama de actuadores eléctricos de la serie LE, nuestra apuesta por actuadores eléctricos de altas prestaciones y sencilla puesta en marcha.

Los nuevos actuadores eléctricos LEL y LEP combinan el tamaño reducido de los cilindros de accionamiento neumático estándares con la función de fácil ajuste de los actuadores eléctricos LE. Además, un nuevo concepto de actuador eléctrico está ahora disponible con la mesa eléctrica de precisión LAT3.

Por otro lado, la carga a trasladar y la velocidad se pueden mejorar ahora de forma significativa gracias a la nueva serie LECS de controladores de servomotor AC.

¿Por qué una solución eléctrica “a medida”?

Con la gama de controladores de SMC, podrá elegir si desea usted disfrutar de los beneficios operativos de nuestra gama de productos LE de manera sencilla disfrutando de la “facilidad de uso” o aprovechando al máximo de todas sus características de “excelente rendimiento”.

De la “facilidad de uso” al “excelente rendimiento”

Nivel 1 - Parámetros de actuador preconfigurados que reducen considerablemente la complejidad y el tiempo de ajuste necesario para programar y permitir un arranque rápido con el **controlador sin programación LECP1 y LECP2**.

Nivel 2 - Sencilla programación paso a paso, con parámetros de actuador preconfigurados, garantizando una sencilla instalación y un sencillo funcionamiento gracias al software de programación de fácil ajuste del **controlador LEC□6**.

Gran capacidad de posicionado de manera rápida y sencilla mediante el driver de pulsos de la **serie LECPA**.

Nivel 3 - Control uniforme de posición, velocidad y fuerza sin necesidad de realizar ajustes adicionales con los nuevos **controladores de servomotor AC LECS y LECY**, que además controlan automáticamente las vibraciones de baja frecuencia de la máquina y las diferencias entre el valor ajustado y el movimiento real.

Sean cuales sean sus requisitos, sea cual sea la solución que utilice...
¡usted gana!

Serie LEF

Actuador eléctrico sin vástago tipo mesa.



Modelo de husillo a bolas.



Modelo de banda.

Un actuador de mesa deslizante adecuado para todo tipo de aplicaciones de traslación

- Actuador de perfil bajo (46 mm de altura para el tamaño 16).
- Instalación simple: sin necesidad de quitar ninguna cobertura externa.
- Dos opciones de transmisión: banda (LEFB); husillo a bolas (LEFS).
- Dos opciones de motor: Motor paso a paso / servomotor.
- Mecanismo de bloqueo de funcionamiento no magnetizante con freno opcional para el motor.
- Carreras de hasta 3 m.
- Carga máxima de trabajo 60 kg (tamaño LEFS40).

Método de accionamiento	Características técnicas	Modelo	Carrera [mm]	Carga de trabajo [kg]		Velocidad [mm/s]	Paso de husillo [mm]	Repetitividad de posicionamiento [mm]	Controlador aplicable	
				Horizontal	Vertical					
Modelo de husillo a bolas	Motor paso a paso (24 Vdc)	LEFS16	50 a 500	9	2	10 a 500	10	±0.02	Serie LECP6 Serie LECP1 Serie LECPA	
				10	4	5 a 250	5			
		LEFS25	50 a 600	20	7.5	12 a 700	12			
				20	15	6 a 250	6			
		LEFS32	50 a 800	40	10	16 a 800	16			
				45	20	8 a 250	8			
		LEFS40	150 a 1000	50	2	20 a 900	20			
				60	23	10 a 250	10			
	Servomotor (24 VDC)	LEFS16A	50 a 500	7	2	10 a 500	10		±0.02	Serie LECA6
				10	4	5 a 250	5			
		LEFS25A	50 a 600	11	2.5	12 a 500	12			
				18	5	6 a 250	6			
LEFS25S		50 a 600	20	8	Máx. 900	12				
			20	15	Máx. 450	6				
Servomotor AC (100/200/400 W)	LEFS32S	50 a 800	40	10	Máx. 1000	16				
			45	20	Máx. 500	8				
	LEFS40S	150 a 1000	50	15	Máx. 1000	20				
			60	30	Máx. 500	10				
Modelo de banda	Motor paso a paso (24 Vdc)	LEFB16	300 a 1000	1	—	48 a 1100	48	±0.1	Serie LECP6, LECP1, LECPA	
		LEFB25	300 a 2000	5	—	48 a 1400				
		LEFB32	300 a 2000	14	—	48 a 1500				
	Servomotor (24 Vdc)	LEFB16A	300 a 1000	1	—	48 a 2000	48		±0.08	Serie LECA6
		LEFB25A	300 a 2000	2	—	48 a 2000				
	Servomotor AC (100/200/400 W)	LEFB25	300 a 2000	5	—	Máx. 2000	54		±0.08	Series LECSA LECSB LECSS LECSA LECYM LECYU
		LEFB32	300 a 2500	15	—	Máx. 2000				
		LEFB40	300 a 3000	25	—	Máx. 2000				
		LEFB40	300 a 3000	25	—	Máx. 2000				

Modelo alta precisión (±0.01 mm) LEFSH disponible

Serie LEL



Actuador eléctrico guiado de perfil plano.

Un nuevo actuador eléctrico de dimensiones reducidas con una sencilla construcción de bajo perfil y cuerpo plano

- Perfil plano: altura 48 mm.
- 2 tipos de guiado disponibles:
Baja emisión de ruido (60 dB o menos)
Rodamiento lineal a bolas: transporte a alta velocidad (1000 mm/s); adecuado para soportar momentos de carga.
Mecanismo de bloqueo de funcionamiento no magnetizante con freno opcional para el motor.
- Tornillo de accionamiento manual para operación de ajuste.
- Posición, velocidad y fuerza ajustables: 64 puntos de ajuste para adaptarse a cualquier aplicación.

Modelo	Tipo de guiado	Carrera [mm]	Carga de trabajo (Horizontal) [kg]	Velocidad [mm/s]	Repetitividad de posicionamiento [mm]	Controladores aplicables
LEL25M	Patin deslizante	Hasta 1000	3	Hasta 500	±0.1	Serie LECP6, LECP1
LEL25L	Rodamiento lineal a bolas	Hasta 1000	5	Hasta 1000		

Serie LEJ

▼ **Actuador eléctrico sin vástago tipo mesa.**



LEJS



LEJB

- Bajo perfil / bajo centro de gravedad (62 mm altura).
- Reducción del peso.
- Elevada precisión y elevada rigidez al usar una guía lineal de doble eje.
- Compatible con controlador de servomotor AC.

Serie LEJS – Tipo husillo

Carga máxima de trabajo: 85 kg.
 Repetitividad de posicionamiento : ± 0.02 mm.
 Aceleración/deceleración máx. : 20000 mm/s².

Serie LEJB – Tipo banda

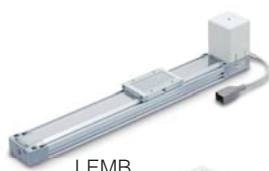
Carrera máx. : 3000 mm.
 Velocidad máx. : 3000 mm/s.
 Aceleración/deceleración máx. : 20000 mm/s².

Serie	Tamaño	Carga de trabajo máx. (horizontal) [kg]	Carrera [mm]	Controlador aplicable
LEJS	40	55	200 a 1200	Series LECSA LECSB LECSS LECSC LECYM LECYU
	63	85	300 a 1500	
LEJB	40	20	200 a 2000	
	63	30	300 a 3000	

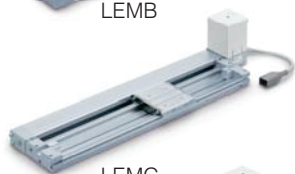
Modelo alta precisión (±0.01 mm) LEJSH disponible

Serie LEM

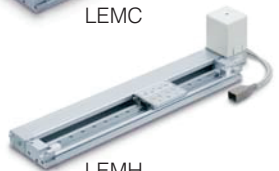
▼ **Actuador eléctrico sin vástago con guía y perfil plano tipo mesa.**



LEMB



LEMC



LEMH



LEMHT

Serie LEMB

Modelo básico

- Traslado de cargas ligeras.
- Combinación con guía externa.
- Carrera larga.

Serie LEMC

Modelo tipo mesa guiada

- Montaje directo de la pieza de trabajo.
- Carrera larga.

Serie LEMH

Modelo con guía lineal de simple eje

- Montaje directo de la pieza de trabajo.
- Proporciona mayor resistencia a momentos que el modelo de rodillo guía.
- Elevada velocidad de traslado.

Serie LEMHT

Modelo con guía lineal de doble eje

- Montaje directo de la pieza de trabajo.
- Proporciona mayor resistencia a momentos que el modelo de guía lineal de eje simple.
- Elevada velocidad de traslado.

Serie	Tamaño	Carrera máx. [mm]	Altura de la mesa [mm]	Velocidad máx. [mm/s]	Carga de trabajo máx. (horizontal) [kg]	Controlador aplicable
LEMB	25	2000	40	1000	6	Serie LECP6
	32	2000	40	1000	11	
LEMC	25	2000	28	1000	10	Serie LECP1
	32	2000	37	1000	20	
LEMH	25	1000	28	2000	10	Serie LECP2
	32	1500	37	2000	20	
LEMHT	25	1000	28	2000	10	
	32	1500	37	2000	20	

Serie LEY

Actuador con vástago para un excelente control de posicionamiento, velocidad y fuerza, especialmente desarrollado para aplicaciones de arrastre y empuje

Actuador eléctrico con vástago.



Modelo de motor en paralelo

- Actuador de husillo a bolas con servomotor o motor a pasos con encoder.
 - Repetitividad de posicionamiento ± 0.02 mm.
 - Pueden montarse detectores estándar.
 - Flexibilidad de montaje: 3 opciones de montaje directo, 3 tipos de fijaciones y accesorios para el extremo del vástago.
 - Puede seleccionarse la posición de montaje del motor.
- Mecanismo de bloqueo de funcionamiento no magnetizante opcional para el motor.
- Carrera larga: máx. 800 mm. con freno opcional para el motor.

Serie LEY D - Motor en línea

- Reducción de altura gracias a la colocación del motor en el extremo del actuador eléctrico.
- Compacto: con una reducción en anchura y altura.



Modelo de motor en línea

Características técnicas	Modelo	Carrera [mm]	Fuerza de empuje [N]	Carga de trabajo vertical [kg]	Velocidad [mm/s]	Paso del husillo [mm]	Repetitividad de posicionamiento [mm]	Controladores aplicables		
Motor paso a paso (24 Vdc)	LEY16□	30 a 300	38	2	15 a 500	10	±0.02 o menos	Serie LECP6		
			74	4	8 a 250	5				
			141	8	4 a 125	2.5				
	LEY25□	30 a 400	122	8	18 a 500	12			Serie LECP1	
			238	16	9 a 250	6				
	LEY32□	30 a 500	189	11	24 a 500	16				Serie LECPA
			370	22	12 a 250	8				
	LEY40□	30 a 500	707	43	6 a 125	4				
			283	13	24 a 300	16				
			553	27	12 a 150	8				
	Servomotor (24 Vdc)	LEY16□A	30 a 300	1058	53	6 a 75		4	±0.02 o menos	
				30	2	15 a 500		10		
58				4	8 a 250	5				
LEY25□A		30 a 400	111	8	4 a 125	2.5				
			35	3	18 a 500	12				
LEY32□A		30 a 500	72	6	9 a 250	6	Series LECSA LECSB LECSS LECSC LECYM LECYU			
			130	12	5 a 125	3				
			131	8	900	12				
Servomotor AC (100/200/400 W)		LEY25□S	30 a 400	255	16	450		6		
	485			30	225	3				
	157 (197)			9 (12)	1200 (1000)	20 (16)				
	LEY32□S	30 a 500	308 (385)	19 (24)	600 (500)	10 (8)				
			588 (736)	37 (46)	300 (250)	5 (4)				
	LEY63□S	100 a 800	521	19	1000	20				
1012			38	500	10					
1910			72	250	5					

* () indica el valor cuando se selecciona la posición de montaje del motor "recta".

Modelo alta precisión LEYH disponible

Serie LEYG

Resistencia a momentos de carga gracias al sistema de guiado

Actuador eléctrico con vástago.

- Hasta 64 puntos de posicionado.
- Dos opciones de motor: Motor a pasos / servomotor.
- Mecanismo de bloqueo de funcionamiento no magnetizante con freno opcional para el motor.



Modelo de motor en paralelo



Modelo de motor en línea

Características técnicas	Modelo	Carrera [mm]	Fuerza de empuje [N]	Carga de trabajo vertical [kg]	Velocidad [mm/s]	Paso del husillo [mm]	Controladores aplicables
Motor paso a paso (24 Vdc)	LEYG16□	30 a 200	38	2	15 a 500	10	Serie LECP6 Serie LECP1 Serie LECPA
			74	4	8 a 250	5	
			141	8	4 a 125	2.5	
	LEYG25□	30 a 300	122	8	18 a 500	12	
			238	16	9 a 250	6	
			452	30	5 a 125	3	
	LEYG32□	30 a 300	189	11	24 a 500	16	
			370	22	12 a 250	8	
			707	43	6 a 125	4	
	LEYG40□	30 a 300	283	11	24 a 300	16	
			553	25	12 a 150	8	
			1058	51	6 a 75	4	
Servomotor (24 VDC)	LEYG16□A	30 a 200	30	2	15 a 500	10	Serie LECA6
			58	4	8 a 250	5	
			111	8	4 a 125	2.5	
	LEYG25□A	30 a 300	35	3	18 a 500	12	
			72	6	9 a 250	6	
			130	12	5 a 125	3	
Servomotor AC (100/200 W)	LEYG25□S	30 a 300	131	7	900	12	Series LECSA LECSB LECSS LECSC LECYM LECYU
			255	15	450	6	
			485	29	225	3	
	LEYG32□S	30 a 300	157	7	1200	20	
			308	17	600	10	
			588	35	300	5	
	LEYG32D□S	30 a 300	197	10	1000	16	
			385	22	500	8	
			736	44	250	4	

Modelo alta precisión LEYGH disponible.

Serie LES

▼ Mesa eléctrica lineal.



Modelo básico (tipo R)



Modelo con montaje simétrico (tipo L)



Modelo con motor en línea (tipo D)

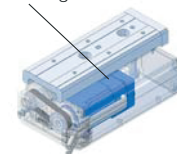
Mesa de deslizamiento compacta para aplicaciones rápidas, controladas y de “pick and place”

- Hasta 64 puntos de posicionado.
- Tiempo de posicionado reducido: Aceleración 5000 mm/s², velocidad máxima 400 mm/s.
- Dos opciones de motor: Motor paso a paso / servomotor.
- Mecanismo de bloqueo de funcionamiento no magnetizante opcional para el motor.

Serie LESH R - Modelo básico

- Compacta, ahorro de espacio gracias a su motor integrado.
- Dos posiciones de montaje: superior e inferior.

Motor integrado



Serie LESH D - Motor en línea

- Diseño de montaje del motor en línea para una reducida anchura y altura.
- Compacto: con una reducción en anchura y altura.
- Anchura reducida hasta un 45%.

Serie LESH L - Montaje simétrico

- Compacta, ahorro de espacio gracias a su motor integrado.
- Dos posiciones de montaje: superior e inferior.

Características técnicas	Modelo	Carrera [mm]	Carga de la pieza [kg]		Velocidad [mm/s]	Paso del husillo [mm]	Controladores aplicables	
			Horizontal	Vertical				
Modelo de alta rigidez	Motor paso a paso (24 Vdc)	LESH8□	50, 75	2	0.5	10 a 200	4	Serie LECP6
			1	0.25	20 a 400	8		
		LESH16□	50, 100	6	2	10 a 200	5	Serie LECP1
	Servomotor (24 Vdc)	LESH8□A	50, 75	2	0.5	10 a 200	4	Serie LECA6
			1	0.25	20 a 400	8		
		LESH16□A	50, 100	5	2	10 a 200	5	
Modelo compacto	Motor paso a paso (24 Vdc)	LESH25□	50, 100, 150	9	4	10 a 150	8	Serie LECPA
			6	2	20 a 400	16		
		LESH25□ ^R _L A	50, 100, 150	6	2.5	10 a 150	8	
	Servomotor (24 Vdc)	LES8□	30, 50, 75	1	0.5	10 a 200	4	Serie LECP6
			1	0.25	20 a 400	8		
		LES16□	30, 50, 75, 100	3	3	10 a 200	5	Serie LECP1
Modelo compacto	Motor paso a paso (24 Vdc)	LES25□	30, 50, 75	5	5	10 a 200	8	Serie LECPA
			100, 125, 150	5	2.5	20 a 400	16	
		LES25□ ^R _L A	30, 50, 75	5	4	10 a 200	8	
	Servomotor (24 Vdc)	LES8□A	30, 50, 75	1	1	10 a 200	4	Serie LECA6
			1	0.5	20 a 400	8		
		LES16□A	30, 50, 75, 100	3	3	10 a 200	5	
LES25□ ^R _L A	30, 50, 75	5	4	10 a 200	8			
	100, 125, 150	5	2	20 a 400	16			

Serie LEP

- Modelo con vástago - Serie LEPY
- Modelo mesa de deslizamiento - Serie LEPS.



Diseño compacto y ligero para los nuevos modelos de actuadores lineales añadidos a la gama de actuadores eléctricos LE

- Compactos y ligeros.
- El tipo de motor se puede seleccionar conforme a la aplicación:
 - Modelo de elevada fuerza de empuje/Modelo básico
 - Modelo de motor compacto y ligero (Sólo tamaño 10)
- Accionamiento manual.
- Fuerza máxima de empuje: 50 N.
- Repetitividad de posicionamiento: ± 0.05 mm.
- Posibilidad de ajustar la posición, la velocidad y la fuerza (64 puntos)

Tipo	Tamaño	Carrera [mm]	Paso del husillo [mm]	Fuerza de empuje [N]		Carga máx. de trabajo (horizontal) [kg]		Velocidad (horizontal) [mm/s]		Controladores aplicables
				Básico	Compacto	Básico	Compacto	Básico	Compacto	
Modelo con vástago LEPY	6	25, 50	4	14 a 20	—	1.0	—	10 a 150	—	Serie LECP6
			8	7 a 10		0.75		20 a 300		
	10		5	25 a 50	24 a 40	2.0	10 a 200			
			10	12.5 a 25	12 a 20	1.5	20 a 350			
Modelo mesa de deslizamiento LEPS	6	25, 50	4	14 a 20	—	1.0	—	10 a 150	—	Serie LECP1 Serie LECPA
			8	7 a 10		0.75		20 a 300		
	10		5	25 a 50	24 a 40	2.0	10 a 200			
			10	12.5 a 25	12 a 20	1.5	20 a 350			

Serie LER

- Actuador de giro eléctrico.



Mesa de giro eléctrica, compacta, de alto rendimiento y fácil ajuste con control de posición, velocidad y aceleración/deceleración

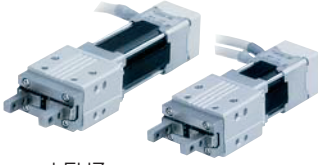
- Hasta 64 puntos de posicionado.
- Ángulo de giro: 90°, 180°, 320°, (310° para LER10), 360° o más.
- Máx. Par 10 Nm.
- Máx. aceleración: 3000°/s².

Type	Par de giro [N·m]		Velocidad máx. [°/s]		Repetitividad posicionamiento [°]		Controladores aplicables
	Básico	Elevado par	Básico	Elevado par	Básico	Elevado par	
LER10	0.22	0.32	420	280	± 0.05 (Final: ± 0.01)*		Series LECP6, LECP1, LECPA
LER30	0.8	1.2					
LER50	6.6	10					

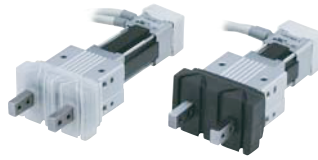
* Valor cuando se monta un topex externo.

Serie LEH

Pinzas eléctricas.



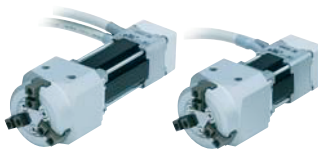
LEHZ



LEHZJ



LEHF



LEHS

Serie LEHZ - Pinza eléctrica de 2 dedos

Diseño muy compacto y peso ligero, con variedad de fuerzas de amarre.

- Mecanismo autobloqueo y función de prevención de caída de pieza.
- Ahorro de energía: reducción de consumo gracias al mecanismo autobloqueo.
- Función de confirmación de amarre.

Serie LEHZJ - Pinza eléctrica de 2 dedos con cubierta antipolvo

- Cubierta antipolvo hermética (equivalente a IP50).

Serie LEHF - Pinza eléctrica de 2 dedos

- Permite agarrar varios tipos de piezas de trabajo gracias a su larga carrera.

Serie LEHS - Pinza eléctrica de 3 dedos

- Aplicable a piezas de trabajo esféricas.

Serie	Tamaño	Carrera de apertura y cierre / Ambos lados [mm]	Fuerza de amarre [N]		Velocidad de apertura y cierre [mm/s]	Controladores aplicables
			Básico	Compacto		
LEHZ	10	4	6 a 14	2 a 6	5 a 80	Serie LECP6 Serie LECP1 Serie LECPA
	16	6		3 a 8		
	20	10	16 a 40	11 a 28	5 a 100	
	25	14				
	32	22	52 a 130	—	5 a 120	
40	30	84 a 210	—			
LEHZJ	10	4	6 a 14	3 a 6	5 a 80	
	16	6		4 a 8		
	20	10	16 a 40	11 a 28	5 a 100	
	25	14				
LEHF	10	16 (32) ^{Nota}	3 a 7		5 a 80	
	20	24 (48) ^{Nota}	11 a 28		5 a 100	
	32	32 (64) ^{Nota}	48 a 120			
	40	40 (80) ^{Nota}	72 a 180			

Nota (): Carrera larga

Serie	Tamaño	Carrera de apertura y cierre / Ambos lados [mm]	Fuerza de amarre [N]		Velocidad de apertura y cierre [mm/s]	Controladores aplicables
			Básico	Compacto		
LEHS	10	4	2.2 a 5.5	1.4 a 3.5	5 a 70	Series LECP6, LECP1, LECPA
	20	6	9 a 22	7 a 17	5 a 80	
	32	8	36 a 90	—	5 a 100	
	40	12	52 a 130	—	5 a 120	

Serie LEBQ

- Vástago liso.
- Disponibles extremos tipo biselado, tipo rodillo y tipo de palanca.



Serie	Carrera [mm]	Empuje [N]	Velocidad [mm/s]	Paso del husillo [mm]	Controladores aplicables
LEBQ32	20	30	80	5	Series LECP6, LECP1, LECPA
LEBQ50	30	150	135	8	

Serie LEC



LECP1 Controlador sin programación

Tiempo de ajuste y arranque reducido gracias a parámetros de actuador preconfigurados.

- Compatible con actuadores Serie LEF, LEL, LEY, LES, LEP, LER, LEH, LEM.
- Aplicable a 14 puntos de posicionamiento.
- Ajuste de 16 niveles de velocidad/aceleración.
- No es necesario ningún software para el funcionamiento.



Serie LECP2 Modelo sin programación (Con estudio de carrera)

Operación de extremo a extremo similar a la de un cilindro neumático.

- Compatible con actuadores Serie LEM.
- 2 finales de carrera + 12 posiciones intermedias
- Ajuste del panel de control
- Diseño de ahorro de cableado



Serie LECPA

Controlador del motor paso a paso – Modelo de entrada de impulsos controlado por pulsos.

- Compatible con actuadores Serie LEF, LEY, LES, LEP, LER, LEH.
- Un controlador que usa señales de pulsos para permitir el posicionamiento en cualquier punto. El actuador se puede controlar desde la unidad de posicionamiento del cliente.



LEC Controlador de entrada de datos

Programación simplificada gracias a su software de fácil ajuste.

- Compatible con actuadores Serie LEF, LEL, LEY, LES, LEP, LER, LEH, LEM.
- Dos tipos: Para control de motor paso a paso y Servomotor.
- Para el posicionamiento de hasta 64 posiciones en el modo de posicionamiento o de fuerza.
- Paquete de software para la programación de parámetros.



LECS y LECY - Drivers para motores servo AC

Control preciso de posición, velocidad y fuerza sin necesidad de ajustes añadidos.

- Compatible con actuadores Serie LEY, LEF, LEJ.
- LECSA - modelo de entrada de pulsos / modelo de posicionamiento.
Encoder de control: encoder incremental de 17 bits (resolución: 131072 pulsos/giro).
- LECSB - modelo de entrada de pulsos.
Encoder de control: encoder absoluto de 18 bits (resolución: 262144 pulsos/giro).
- LECSS - Modelo SSNET III.
- LECSC - Modelo CC-Link entrada directa.
- Función de ajuste automático del servo.
- LECYM MECHATROLINK- II. Encoder absoluto de 20 bits (resolución: 1048576 pulsos/giro).
- LECYU MECHATROLINK- III. Encoder absoluto de 20 bits (resolución: 1048576 pulsos/giro).



LECPMJ Controlador con CC-Link directo

- Compatible con actuadores Serie LEF, LEL, LEY, LES, LEP, LER, LEH, LEM.
- Compatible con Ver. 1.10 CC-Link
- La posición y velocidad puede ser monitoreada por PLC.
- Función de importación de datos
- Los datos pueden ser editados desde una pantalla conectada a PLC.

Serie JXC



JXC91 Controlador con Ethernet IP directo

Tiempo de ajuste y arranque reducido gracias a parámetros de actuador preconfigurados

- Compatible con actuadores Serie LEF, LEL, LEY, LES, LEP, LER, LEH, LEM.
- Alta velocidad de comunicación 10/100 Mbps.
- Puerto de conexión doble.
- En conexión tipo anillo (DLR) es posible la recuperación durante la desconexión del dispositivo.



JXC73/83 Controlador de 4 ejes, para motor paso a paso (E/S digitales)

- Control sincronizado de 4 ejes
- Interpolación lineal y circular
- Operación de posicionamiento y empuje
- Máx. 2048 pasos
- Ahorro de espacio y reducción de cableado



JXC93 Controlador de 4 ejes, para motor paso a paso (EtherNet / IP)

- Compatible con actuadores Serie LEF, LEL, LEY, LES, LEP, LER, LEH.
- Control sincronizado de 4 ejes
- Interpolación lineal y circular
- Operación de posicionamiento y empuje
- Máx. 2048 pasos
- Ahorro de espacio y reducción de cableado

Serie LEC-G



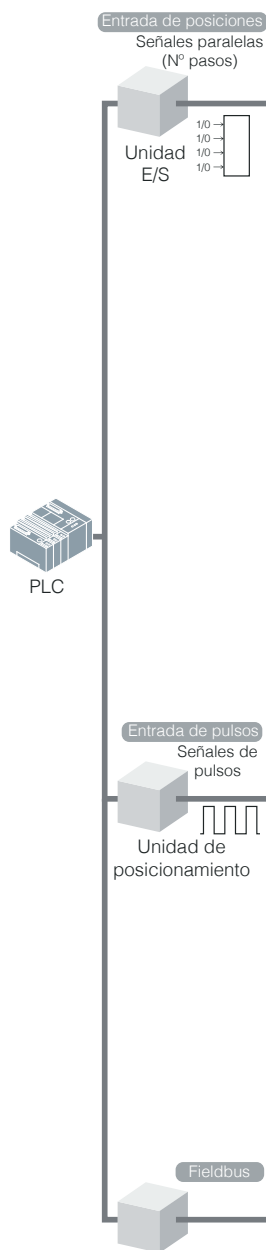
Serie LEC-G – Unidad Gateway (GW) compatible con bus de campo

- Control de los actuadores eléctricos de la serie LE desde el PLC mediante buses de campo.
- Protocolos para red de bus de campo disponibles



- Dos métodos de funcionamiento:
 - Entrada de datos de paso: utilícelo usando los datos de paso preconfigurados en el controlador.
 - Entrada de datos numéricos: El actuador utiliza valores como posición y velocidad procedentes del PLC.
- Los valores de posición, velocidad, etc. se pueden comprobar en el PLC.

Mapa de producto. Controladores.



	Modelo de controlador	Motor compatible	Tensión de alimentación	Puerto de conexión				Encoder		
				Método de regulación	Posiciones	Entradas en paralelo	Salidas en paralelo	Método de ajuste de velocidad y posición	Modelo	Resolución
Controlador activado por señales paralelas	Controlador sin programación Serie LECP1	A pasos 24 Vdc	24 Vdc	Entrada de posiciones	14	6	6	Botones de funcionamiento	Incremental	800
	Modelo sin programación (Con estudio de carrera) Serie LECP2	A pasos 24 Vdc	24 Vdc	Entrada de posiciones	14	6	6	Botones de funcionamiento	Incremental	800
	Controlador del motor paso a paso – Modelo de entrada de impulsos Serie LECPA	A pasos 24 Vdc	24 Vdc	Entrada de posiciones	Pulse input	5	9	Software (kit de ajuste del controlador) / Consola de programación	Incremental	800
	Controlador Serie LECP6	A pasos 24 Vdc	24 Vdc	Entrada de posiciones	64	11	13	Software (kit de ajuste del controlador) / Consola de programación	Incremental	800
	Controlador Serie LECA6	Servomotor 24 Vdc	24 Vdc	Entrada de posiciones	64	11	13	Software (kit de ajuste del controlador) / Consola de programación	Incremental	800
Controlador activado por señales de pulsos	Controlador de servomotor AC Modelo incremental Serie LECSA	Servomotor AC	100 VAC 200 VAC	Entrada de posiciones Entrada de pulsos	7	6	4	Software	Incremental	131072
	Controlador de servomotor AC Modelo absoluto Serie LECSB	Servomotor AC	100 VAC 200 VAC	Entrada de pulsos	Entrada de señales de pulsos a través del PLC (software de configuración – configurador MR)			Software		
	Controlador de servomotor AC Modelo absoluto Serie LECSA	Servomotor AC	100 VAC 200 VAC	Entrada de pulsos	Entrada de señales de pulsos a través del PLC (software de configuración – configurador MR)			Software	Absoluto	262144
Controladores activados vía protocolos de comunicación	Controlador de servomotor AC Modelo absoluto Serie LECSA	Servomotor AC	100 VAC 200 VAC	CC-Link	PLC (Unidad maestra CC-Link) (software de configuración – configurador MR)			Software	Absoluto	262144
	Controlador de servomotor AC Modelo absoluto Serie LECSB	Servomotor AC	100 VAC 200 VAC	CC-Link	PLC (Unidad maestra CC-Link) (software de configuración – configurador MR)			Software	Absoluto	262144
	Controlador de servomotor AC Modelo absoluto Serie LECSA	Servomotor AC	100 VAC 200 VAC	SSCNET III	PLC (Unidad de posicionamiento/ Controlador de movimiento) (software de configuración – configurador MR)			Software	Absoluto	262144
	Controlador de servomotor AC Modelo absoluto Serie LECSB	Servomotor AC	100 VAC 200 VAC	SSCNET III	PLC (Unidad de posicionamiento/ Controlador de movimiento) (software de configuración – configurador MR)			Software	Absoluto	262144
Controladores activados vía protocolos de comunicación	Controlador de servomotor AC Modelo absoluto Serie LECSA	Servomotor AC	200 a 230 VAC	MECHATROLINK-II	PLC (Unidad de posicionamiento/ Controlador de movimiento) (software de configuración – SigmaWin+ TM)			Software	Absoluto	1048576
	Controlador de servomotor AC Modelo absoluto Serie LECSB	Servomotor AC	200 a 230 VAC	MECHATROLINK-II	PLC (Unidad de posicionamiento/ Controlador de movimiento) (software de configuración – SigmaWin+ TM)			Software	Absoluto	1048576
	Controlador de servomotor AC Modelo absoluto Serie LECSA	Servomotor AC	200 a 230 VAC	MECHATROLINK-III	PLC (Unidad de posicionamiento/ Controlador de movimiento) (software de configuración – SigmaWin+ TM)			Software	Absoluto	1048576

Mapa de producto. Controladores.

	Modelo de controlador	Motor compatible	Tensión de alimentación	Puerto de conexión				Encoder		
				Método de regulación	Posiciones	Entradas en paralelo	Salidas en paralelo	Método de ajuste de velocidad y posición	Modelo	Resolución
<p>Controladores activados via protocolos de comunicación</p>	Controlador de 4 ejes para motor paso a paso Serie JXC73/83	A pasos 24 Vdc	24 Vdc	Entrada de posiciones	2048	16	32	Software JXC-W1 (kit de ajuste del controlador)	Incremental	800
	Controlador de motor paso a paso DC Modelo incremental Serie LECPMJ	A pasos 24 Vdc	24 VDC	CC-Link	PLC (Unidad de posicionamiento/ Controlador de movimiento)			Software LEC-W2 (kit de ajuste del controlador) / Consola de programación	Incremental	800
	Controlador de motor paso a paso DC Modelo incremental Serie JXC91	A pasos 24 Vdc	24 Vdc	EtherNet IP	PLC (Unidad de posicionamiento/ Controlador de movimiento)			Software LEC-W2 (kit de ajuste del controlador) / Consola de programación	Incremental	800
	Controlador de 4 ejes para motor paso a paso Serie JXC93	A pasos 24 Vdc	24 Vdc	EtherNet IP	PLC (Unidad de posicionamiento/ Controlador de movimiento)			Software JXC-W1 (kit de ajuste del controlador)	Incremental	800

Serie LAT3

Pinzas eléctricas.



Capacidad para realizar operaciones de transporte, empuje y medición, combinadas en una exclusiva unidad extremadamente fina y ligera

- 3 funciones en 1 unidad.
- Diseño muy compacto (9mm de grosor) y peso ligero (de 130 a 250 g), con instalación compacta.
- Fácil programación mediante entrada de tiempo de ciclo:
El ajuste de la operación se completa introduciendo tan sólo 3 parámetros:
Posición de destino + tiempo de posicionamiento + carga de trabajo
- Driver controlador compatible: LATC4.

Modelo	Carrera [mm]	Sensor (encoder lineal óptico)	Motor lineal	Guía lineal	Empuje	Repetitividad de posicionamiento	Medición de empuje	Carga máxima de trabajo [g]		Velocidad máxima [mm/s]
		Resolución						[µm]Tipo	Empuje máximo instantáneo [N]	
LAT3(F)	10	30 (1.25)	Motor lineal de campo magnético en movimiento	Guía lineal con bolas circulares	5.2	±90 (±5)	±100 (±10)	500	100	400
	20				6					
	30				5.5					

Actuadores eléctricos sin motor

Compatibilidad de actuador con diferentes fabricantes de motores

- Compatible con los siguientes 15 fabricantes de motoresC4.

Mitsubishi Electric Corporation	YASKAWA Electric Corporation
SANYO DENKI CO., LTD.	OMRON Corporation
Panasonic Corporation	FANUC CORPORATION
FASTECH Co., Ltd.	Rockwell Automation, Inc. (Allen-Bradley)
NIDEC SANKYO CORPORATION	KEYENCE CORPORATION
FUJI ELECTRIC CO., LTD.	ORIENTAL MOTOR, Co., Ltd.
Beckhoff Automation GmbH	Siemens AG
Delta Electronics, Inc.	

* Consulte con SMC para conocer compatibilidades con otros fabricantes

Serie LE Actuadores eléctricos sin motor



Serie LEF Tipo sin vástago

Tipo husillo – Serie LEFS

Tamaño	Carrera [mm]
25	50 a 600
32	50 a 800
40	150 a 1200

Tipo correa – Serie LEFB

Tamaño	Carrera [mm]
25	300 a 2000
32	300 a 2500
40	300 a 3000



Serie LEJ Sin vástago de alta resistencia a cargas

Tipo husillo – Serie LEJS

Tamaño	Carrera [mm]
40	200 a 1200
63	300 a 1500



Serie LEY Tipo con vástago

Tamaño	Carrera [mm]
25	30 a 400
32	30 a 500
63	100 a 800



Serie LEYG Tipo sin vástago guiado

Tamaño	Carrera [mm]
25	30 a 300
32	



SMC Corporation (México) S.A. de C.V.
informacion.tecnica@smcmx.com.mx
www.smc.com.mx



Soluciones SMC
Actuadores eléctricos

CAT. AEL-MX-A

© 2016 SMC CORPORATION MEXICO. Derechos Reservados
Primera impresión: marzo 2016

Todas las especificaciones incluidas en este catálogo
están sujetas a cambio sin previo aviso.