

du 2 au 5 décembre 2025

Le programme de colle de cette semaine est constitué du programme de la semaine 8 et d'icelui.

CHAPITRE 9 : ESPACES VECTORIELS NORMÉS

I: Définitions :

1) Normes

- a) Définition.
- b) Distance
- c) Norme euclidienne, norme d'algèbre, norme sous-multiplicative.
- d) **Proposition** : c'est une fonction convexe.

2) Exemples classiques :

- a) Dans \mathbb{R}^n ou \mathbb{C}^n :

- $\|x\|_1 = \sum_{i=1}^n |x_i|$.
- $\|x\|_2 = \sqrt{\sum_{i=1}^n |x_i|^2}$ (Dans \mathbb{R}^n , c'est la norme euclidienne associée au produit scalaire canonique).
- $\|x\|_\infty = \sup_{1 \leq i \leq n} |x_i|$.
- plus généralement (HP) : $\|x\|_p = \sqrt[p]{\sum_{i=1}^n |x_i|^p}$.
- **Proposition** : $\lim_{p \rightarrow +\infty} \|x\|_p = \|x\|_\infty$.

- b) Dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ ou $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$:

- $\|A\|_1 = \sum_{1 \leq i, j \leq n} |a_{i,j}|$.
- $\|A\|_2 = \sqrt{\sum_{1 \leq i, j \leq n} |a_{i,j}|^2} = \sqrt{\text{tr}(A^t A)}$ (dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, c'est la norme euclidienne associée au produit scalaire canonique) .
- $\|A\|_\infty = \sup_{1 \leq i, j \leq n} |a_{i,j}|$.
- **Proposition** : $\|\cdot\|_1, \|\cdot\|_2$ sont des normes sous-multiplicatives et $\|\cdot\|_\infty$ est une norme d'algèbre .

- c) Idem dans $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{R})$ ou $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbb{C})$:

- d) Dans $\mathbb{K}[X]$:

- $\|P\|_1 = \sum_{n \in N} |a_n|$.

- $\|P\|_2 = \sqrt{\sum_{n \in \mathbb{N}} |a_n|^2}$.
- $\|P\|_\infty = \sup_{n \in \mathbb{N}} |a_n|$.
- $N_1(P) = \int_a^b |P(t)| dt$.
- $N_2(P) = \sqrt{\int_a^b |P(t)|^2 dt}$.
- $N_\infty(P) = \sup_{t \in [a,b]} |P(t)|$.

e) Dans $\mathcal{C}^0([a, b], \mathbb{K})$:

- $N_1(f) = \int_a^b |f(t)| dt$.
- $N_2(f) = \sqrt{\int_a^b |f(t)|^2 dt}$.
- $N_\infty(f) = \sup_{t \in [a,b]} |f(t)|$.
- Plus généralement (H.P.) : $N_p(f) = \sqrt[p]{\int_a^b |f(t)|^p dt}$.
- **Proposition** : $\lim_{p \rightarrow +\infty} N_p(f) = N_\infty(f)$.

II: Boules et sphères :

Définitions :

- boule ouverte de centre a et de rayon r : $\mathcal{B}_o(a, r) = \{x \in E, \|x - a\| < r\}$.
- boule fermée de centre a et de rayon r : $\mathcal{B}_f(a, r) = \{x \in E, \|x - a\| \leq r\}$.
- sphère de centre a et de rayon r : $\mathcal{S}(a, r) = \{x \in E, \|x - a\| = r\}$.
- **Définition** : partie bornée.
- **Remarque** : La bornitude d'une partie dépend de la norme choisie.
- **Définitions** : suite, application bornée.

III: Partie convexes :

- 1) définition
- 2) **Proposition** : une boule est convexe.

IV: Normes équivalentes

- 1) **Définition : normes équivalentes** : on dit que N_1 et N_2 sont deux normes *équivalentes* si $\exists \alpha$ et $\beta \in \mathbb{R}_+^{*2}$ tels que

$$\forall x \in E, \quad \alpha N_1(x) \leq N_2(x) \leq \beta N_1(x)$$
- 2) **Proposition** : La relation d'équivalence est une relation d'équivalence.
- 3) **Proposition** : Deux normes ne sont pas équivalentes s'il existe une suite $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ à valeurs dans $E \setminus \{0_E\}$ telle que $\frac{N_1(u_n)}{N_2(u_n)}$ tende vers 0 ou $+\infty$.

- 4) **Proposition** : la bornitude d'une partie de E ne dépend pas de la norme équivalente choisie :
 I.e. : Soient N_1 et N_2 deux normes équivalentes, soit A une partie de E ,

A est bornée pour la norme $N_1 \iff A$ est bornée pour la norme N_2 .

- 5) **Théorème fondamental (admis)** : en dimension finie, toutes les normes sont équivalentes .

V: Suites à valeurs dans e.v.n.

- 1) **Convergence d'une suite** :

Définition : la suite $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ converge vers ℓ pour la norme $\|\cdot\|$ si $\|u_n - \ell\| \rightarrow 0$.

- 2) **Remarque** : Une suite peut converger pour une norme et pas pour une autre.

- 3) **Proposition** : La convergitude d'une suite ne dépend de la norme équivalente choisie.

Dans ce cas, la limite ne dépend pas de la norme équivalente choisie.

i.e. : Soient N_1 et N_2 deux normes équivalentes, soit $(u_n)_{n \in \mathbb{N}} \in E^{\mathbb{N}}$,

$u_n \rightarrow \ell$ pour la norme $N_1 \iff u_n \rightarrow \ell$ pour la norme N_2 .

- 4) **Théorème** : Une suite (u_n) converge dans un e.v.n. de dimension finie muni d'une base \mathcal{B} vers une limite ℓ si et seulement chaque coordonnée de u_n converge vers la coordonnée correspondante de ℓ .

- 5) **Théorème généraux de convergence** :

- a) Unicité de la limite.
- b) $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ converge $\implies (u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ bornée.
- c) Si $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ converge vers ℓ , ses sous-suites aussi.
- d) Opérations sur les limites.

- 6) **Relations de comparaison** : suite dominée par une autre, suite négligeable devant une autre.

VI: Ouverts, fermés et compacts

- 1) **Définition** :

- Soit $A \subset E$, on dit que A est un *ouvert* de E si $\forall x \in A, \exists r > 0$ tel que $\mathcal{B}_o(x, r) \subset A$.
- On dit que A est un *fermé* de E si c'est le complémentaire d'un ouvert.

- 2) **Proposition** : une boule ouverte est un ouvert, une boule fermée est un fermé, une sphère est un fermé, un ensemble fini est un fermé.

- 3) **Proposition** : une union d'ouverts est un ouvert, une intersection finie d'ouverts est un ouvert.

- 4) **Proposition** : une union finie de fermés est un fermé, une intersection de fermés est un fermé.

- 5) **Caractérisation séquentielle des fermés** :

Soit F une partie de E ,

F est un fermé de E
\Updownarrow
$\forall (u_n)_{n \in \mathbb{N}} \in F^{\mathbb{N}}, \forall \ell \in E$ telle que $u_n \rightarrow \ell$ alors $\ell \in F$

- 6) **Proposition** : un s.e.v. d'un espace vectoriel de dimension finie est fermé.

- 7) **Définitions** :

- a) Soit $A \subset E$, on dit que a est un *point intérieur* de A s'il existe $r > 0$ tel que $\mathcal{B}_o(a, r) \subset A$.
 On appelle intérieur de A , noté $\overset{\circ}{A}$ l'ensemble des points intérieurs de A .

- b) On dit que a est un *point adhérent* de A si $\forall r > 0, \mathcal{B}_o(a, r) \cap A \neq \emptyset$. On appelle adhérence de A , noté \bar{A} l'ensemble des points adhérents de A .
- c) On appelle *frontière* de A l'ensemble $\bar{A} \setminus \overset{\circ}{A}$.
- 8) **Proposition** : $a \in \bar{A}$ si et seulement s'il existe une suite à valeurs dans A qui converge vers a .
- 9) a) **Définition : Partie dense** : On dit que $A \subset E$ est *dense* dans E si $\bar{A} = E$, i.e. si tout élément de E est limite d'une suite à valeurs dans A .
- b) **Exemples**
- i) \mathbb{Q} est dense dans \mathbb{R} .
 - ii) $\blacktriangleright GL_n(\mathbb{K})$ est dense dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$.
 - iii) L'ensemble des matrices diagonalisables de $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ est dense dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{C})$.
 - iv) L'ensemble des matrices diagonalisables de $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ n'est pas dense dans $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$.
 - v) **Théorème de Weierstrass** : L'ensemble des fonctions polynômiales est dense dans $\mathcal{C}^0([a, b], \mathbb{K})$
- 10) a) **Définition** : dans un e.v.n. de dimension finie, un *compact* est un fermé borné.
- b) **Exemples** : une boule fermée, une sphère, une partie finie sont des compacts.
- c) **Théorème de Bolzano Weierstrass (HP)** : Une suite à valeurs dans un compact admet une valeur d'adhérence.

le prochain programme sera à nouveau aux normes ...